

УСЕРЕДНЮВАННЯ В НЕЛІНІЙНИХ ІНТЕГРО-ДИФЕРЕНЦІАЛЬНИХ СИСТЕМАХ З ПОДВІЙНОЮ ІМПУЛЬСНОЮ ДІЄЮ

С.С.Гулька

*Івано-Франківський національний технічний університет нафти і газу;
76019, Україна, м. Івано-Франківськ, вул. Карпатська, 15;
тел. +380 (3422) 4 21 23; e-mail: math@nung.edu.ua*

Застосовується метод усереднювання Крилова-Боголюбова-Митропольського до систем інтегро-диференціальних рівнянь з подвійною імпульсною дією.

Ключові слова: *система інтегро-диференціальних рівнянь, подвійна імпульсна дія, усереднювання, похибка.*

Об'єктом наших досліджень будуть системи інтегро-диференціальних рівнянь з подвійною імпульсною дією. До необхідності вивчення таких систем рівнянь призводять багато задач фізики, техніки, біології, що описують реальні процеси, які піддаються і піддавались у процесі своєї еволюції короткотривалим збуренням.

$$t \neq t_i;$$

$$\text{де: } Y_j(x(s_j - 0)) \equiv K(t, s_j + 0, x(s_j + 0)) - K(t, s_j - 0, x(s_j - 0)), \quad (2)$$

$$\Delta x|_{t=t_i} = x(t_i + 0) - x(t_i - 0) = \varepsilon I_i(x) \equiv \varepsilon I_i(x(t_i - 0)); \quad (3)$$

x, F, I_i - точки n - вимірного евклідового простору; K, Y_j - точки m - вимірного евклідового простору; ε - малий параметр; t - час.

Побудуємо для системи (1) - (3) відповідну усереднену систему

$$\frac{dy}{dt} = \varepsilon F_0 \left(y(t), \int_0^t K_0(y(s)) ds + Y_j^{(0)}(y(s_j - 0)) \right), \quad (4)$$

$$t \neq t_i;$$

$$Y_j^{(0)}(y(s_j - 0)) = \lim_{t \rightarrow \infty} \frac{1}{t} \sum_{s_0 < s_j < t} Y_j(y(s_j - 0)); \quad (5)$$

$$F_0 \left(y(t), \int_0^t K_0(y(s)) ds + Y_0(y_j - 0) \right) = \lim_{t \rightarrow \infty} \frac{1}{t} \int_0^t F \left(t, y(t), \int_0^t K_0(t, s, y(s)) ds + Y_0(y_j - 0) \right); \quad (6)$$

$$F_0(y(s)) = \lim_{t \rightarrow \infty} \frac{1}{t} \int_0^t K(t, s, y(t)) ds, \quad (7)$$

$$s \neq s_j;$$

$$i_j^0(y(t_i - 0)) = \lim_{t \rightarrow \infty} \frac{1}{t} \sum_{t_i} I_i(y(t_i - 0)). \quad (8)$$

Наведемо теорему, суть якої полягає в тому, що за досить загальних умов різницю $|x(t) - y(t)|$ можна зробити як завгодно малою за достатньо малого $\varepsilon > 0$ на як завгодно великому інтервалі часу $0 < t < T$. До того ж, оскільки $y(t)$ залежить від t через εt , то необхідно щоб протягом вказаного інтервалу часу функція $y(t)$ могла встигнути відійти від свого початкового значення, тобто щоб цей інтервал був достатньо довгим з точки зору змінювання $y(t)$, за T треба взяти величину порядку $\frac{L}{\varepsilon}$, де L можна зробити як завгодно великим за достатньо малого ε .

Сформулюємо і наведемо доведення основної теореми Крилова-Боголюбова-Митропольського про малість похибки різниці $|x(t) - y(t)|$ у першому наближенні.

Теорема. Нехай функції $F(t, x, z)$, $K(t, s, x)$, $Y_j(x)$, $I_i(x)$ задовольняють умови:

а) для деяких областей D_1 і D_2 можна вказати такі додатні сталі M_1, M_2, M_3, M_4 та $\lambda_1, \lambda_2, \lambda_3, \lambda_4, \lambda_5$, що за всіх дійсних значень $t \geq 0$, $t_i \geq 0$, $s_0 < s < t$, $s_0 < s_j < t$ для будь-яких x, z, x', z' із цих областей виконано нерівності

$$|F(t, x, z)| \leq M_1, \quad |K(t, x, z)| \leq M_2, \quad |Y_j(x)| \leq M_3, \quad |I_i(x)| \leq M_4, \quad (9)$$

$$\begin{aligned} |F(t, x, z) - F(t, x', z')| &\leq \lambda_1 |x - x'| + \lambda_2 |z - z'|, \\ |K(t, s, x) - K(t, s, x')| &\leq \lambda_3 |x - x'|, \end{aligned} \quad (10)$$

б) в областях D_1 і D_2 існують рівномірні щодо x, z границі

$$\begin{aligned} \lim_{t \rightarrow \infty} \frac{1}{t} \int_0^t F(t, x, z) dt &= F_0(x, z), & \lim_{t \rightarrow \infty} \frac{1}{t} \int_0^t K(t, s, x) ds &= K_0(x), \\ \lim_{t \rightarrow \infty} \frac{1}{t} \sum_{t_i} I_i(x_i - 0) &= I_j^0(x_i - 0), & \lim_{t \rightarrow \infty} \frac{1}{t} \sum_{s_0 < s_j < t} Y_j(x_j - 0) &= Y_j^{(0)}(x_j - 0). \end{aligned} \quad (11)$$

Тоді будь-яким як завгодно малим заданим ρ, η та як завгодно великому L можна поставити у відповідність таке додатне ε_0 , що коли $y = y(t)$ - розв'язок рівняння

$$\begin{aligned} \frac{dy}{dt} &= \varepsilon F_0 \left(y(t), \int_0^t K_0(y(s)) ds + Y_j^{(0)}(y(s_j - 0)) \right), & t \neq t_i; \\ \Delta x|_{t=t_i} &= I_i^0(y(t_i - 0)) \end{aligned}$$

означений на інтервалі $0 < t < \infty$ і лежить в області D_1 разом із своїм ρ -околом, то для

$0 < \varepsilon < \varepsilon_0$ в інтервалі $0 < t < \frac{L}{\varepsilon}$ справедлива нерівність

$$|x(t) - y(t)| < \eta, \quad (12)$$

в якій $x(t)$ - розв'язок системи

$$\begin{aligned} \frac{dx}{dt} &= \varepsilon F \left(t, x(t), \int_0^t K(t, s, x(s)) ds + \sum_{s_0 < s_j < t} Y_j(x(s_j - 0)) \right), & t \neq t_i; \\ \Delta x|_{t=t_i} &= \varepsilon I_i(x(t_i - 0)), \end{aligned}$$

що дорівнює $y(0)$ за $t = 0$.

Доведення. Фіксуємо деяке додатне число a та будуємо функцію

$$\Delta_a(x) = \begin{cases} A_a \left\{ 1 - \frac{|x|^2}{a^2} \right\}, & |x| \leq a, \\ 0, & |x| > a; \end{cases} \quad (13)$$

в якій додатну величину A_a визначає співвідношення $\int_{E_n} \Delta_a(x) dx = 1$, де інтегрування поширюється на весь розглядуваний простір E_n ; dx означає нескінченно малий елемент звичайного n -вимірного евклідово-

го об'єму. Очевидно, введена функція $\Delta_a(x)$ є обмеженою разом із своїми частинними похідними до другого порядку включно.

Оскільки ця функція та її похідні тотожно дорівнюють нулеві при $|x| > a$, неважко пересвідчитися, що інтеграл

$$I_a = \int_E \left| \frac{\partial \Delta_a(x)}{\partial x} \right| dx \quad (14)$$

скінчений за будь-якого додатного a .

Зваживши на це, розглянемо функцію

$$U(t, x) = \int_{D_1} \Delta_a(x - x') \left\{ \int_0^t \left[F \left(t, x'(t), \int_{s_0}^t K(t, s, x'(s)) ds + \sum_{s_0 < s_j < t} Y_j(x'(s_j - 0)) \right) - F_0 \left(x(t), \int_{s_0}^t K_0(x'(s)) ds + Y_j^0(x(s_j - 0)) \right) \right] dt \right\} dx'. \quad (15)$$

З огляду на умову «б» можна побудувати таку монотонну спадну функцію $f(t)$, прямуючись до нуля при $t \rightarrow \infty$, що в усій області D_1

$$\left| \frac{1}{t} \int_0^t [F(t, x(t), z(t)) - F_0(x(t), z(t))] \right| \leq f(t). \quad (16)$$

Тому маємо

$$|U(t, x)| \leq tf'(t) \int_{D_1} \Delta_a(x - x') dx' \leq tf'(t) \int_{E_n} \Delta_a(x - x') dx',$$

тобто

$$|U(t, x)| \leq tf'(t). \quad (17)$$

Відтак можна записати

$$\left| \frac{\partial U(t, x)}{\partial x} \right| \leq tf'(t) \int_{D_1} \left| \frac{\partial \Delta_a(x - x')}{\partial x} \right| dx \leq tf'(t) \int_{E_n} \left| \frac{\partial \Delta_a(x)}{\partial x} \right| dx,$$

або згідно з виразом (14)

$$\left| \frac{\partial U(t, x)}{\partial x} \right| \leq tf'(t) I_a. \quad (18)$$

З іншого боку, з умови «а» випливає, що виконуються нерівності (9), (10) і тому

$$|F(t, x'(t), z'(t)) - F_0(x, z) - F(t, x(t), z(t)) + F_0(x, z)| \leq 2\lambda_1 |x' - x| + 2\lambda_2 |z - z'|. \quad (19)$$

Як впливає з виразу (15)

$$\frac{\partial U(t, x)}{\partial t} = \int_{D_1} \Delta_a(x - x') \{F(t, x(t), x(t)) - F_0(x'(t), z'(t))\} dx'.$$

Звідси, врахувавши (19), пересвідчимось, що в області D_1 справедлива нерівність

$$\left| \frac{\partial U(t, x)}{\partial t} - \{F(t, x(t), z(t)) - F_0(x, z)\} \times \int_{D_1} \Delta_a(x - x') dx' \right| \leq 2(\lambda_1 + \lambda_2)a. \quad (20)$$

Проте, згідно з означенням функції $\Delta_a(x)$ для будь-якої точки x , що разом зі своїм a -околом належить до області D_1 , маємо

$$\int_{D_1} \Delta_a(x - x') dx = \int_{|x-x'| < a} \Delta_a(x - x') dx' = 1.$$

Отже, зі співвідношення (20) для таких точок одержуємо

$$\left| \frac{\partial U(t, x)}{\partial t} - F(t, x(t), z(t)) - F_0(x(t), z(t)) \right| \leq 2(\lambda_1 + \lambda_2)a. \quad (21)$$

Фіксуємо тепер число a так, щоб

$$a < \rho, \quad a < \frac{\eta^*}{8\lambda L e^{\lambda L}}, \quad (22)$$

де $\eta^* = \min(n, \rho)$, і вводимо функції

$$F(\varepsilon) = \sup_{|r| < L} \left| r f\left(\frac{r}{\varepsilon}\right) \right|, \quad \hat{O}(t) = \frac{1}{t^2} \int_0^t t f(t) dt. \quad (23)$$

Очевидно, маємо $F(\varepsilon) \rightarrow 0$, $\varepsilon \rightarrow 0$, $\hat{O}(t) \rightarrow 0$, $t \rightarrow \infty$.

Тому можемо знайти як завгодно мале додатне ε_0 , таке, щоб для будь-якого додатного ε , не більшого за ε_0 , мали місце нерівності

$$F(\varepsilon) < a, \quad F(\varepsilon) < \frac{\eta^*}{2}, \quad \hat{O}\left(\frac{L}{\varepsilon}\right) \leq \frac{\eta^*}{4L^2 e^{\lambda L} (\lambda + I_a M)}. \quad (24)$$

Зробивши такий вибір величин ε_0 та a , розглянемо вираз

$$\bar{x} = \bar{x}(t) = y(t) + \varepsilon U(t, y(t)), \quad (25)$$

де $y(t)$ розв'язок рівняння (4)-(5), що належить разом зі своїм ρ -околом області D_1 .

З огляду на нерівності (17) та (22)-(24), в інтервалі

$$0 < t < \frac{L}{\varepsilon} \quad (26)$$

маємо $|\varepsilon U(t, y)| \leq \varepsilon t f(t) \leq F(\varepsilon) < a < \rho$. (27)

Отже, в інтервалі (26) $\bar{x}(t) \in D$.

Далі $\frac{d\bar{x}}{dt} - \varepsilon F(t, \bar{x}(t), z(t)) = R$. (28)

Використовуючи обмеження у вигляді умов Ліпшица можемо дійти висновку, що

$$|x(t) - y(t)| < \eta \quad \text{і} \quad |x(t) - y(t)| < \rho \quad (29)$$

на інтервалі $0 < t < \frac{L}{\varepsilon}$, що й завершує доведення теореми.

Література

1. Мышкис А.Д., Самойленко А.М. Системы с толчками в заданные моменты времени // Математический сборник. – 1974. – т.74, №2.
2. Самойленко А.М., Перестюк Н.А. Устойчивость решений дифференциальных уравнений с импульсным воздействием // Дифференциальные уравнения. – 1977. – №11.
3. Самойленко А.М., Перестюк Н.А. Периодические решения слабо нелинейных систем с импульсным воздействием // Дифференциальные уравнения. – 1978. – №6.
4. Самойленко А.М., Перестюк Н.А. Дифференциальные уравнения с импульсным воздействием. – Киев: КГУ, 1980. – 80 с.
5. Боголюбов Н.Н., Митропольский Ю.А. Асимптотические методы в теории нелинейных колебаний. – М.: Физматгиз, 1963.
6. Митропольський Ю.О. Методи нелінійної механіки. – К. Наукова думка, 2002.

MIDDLING IN THE NONLINEAR INTEGRAL-DIFFERENTIAL SYSTEMS WITH DOUBLE IMPULSIVE ACTION**S.S.Gulka**

*Ivano-Frankivs'k National Technical University of Oil and Gas
15, Carpats'ka Street, Ivano-Frankivs'k, 76019, Ukraine,
ph. +380 (3422) 4 21 23; e-mail: math@nung.edu.ua*

The method of middling by Crilov-Bogolyobov-Mitropolsky is applied to the systems of integral-differential equalizations with double impulsive action.

Keywords: *system of integral-differential equalizations, double impulsive action, middling, error.*