

ПРО СТІЙКІСТЬ У СИСТЕМАХ З ІМПУЛЬСАМИ

С. І. Гургула¹, Р. І. Собкович²

¹Івано-Франківський національний технічний університет нафти і газу;
Україна, 76019, м. Івано-Франківськ, вул. Карпатська, 15;
тел. +380 (3422) 4-21-23; e-mail: math@nung.edu.ua

²Прикарпатський національний університет імені Василя Стефаника;
Україна, 76018, м. Івано-Франківськ, вул. Шевченка, 57;
тел. +380 (342) 59-60-16; e-mail: algeo@pu.if.ua

За допомогою другого методу Ляпунова одержано достатні умови стійкості, асимптотичної стійкості і нестійкості тривіального розв'язку системи звичайних диференціальних рівнянь з імпульсною дією у фіксовані моменти часу.

Ключові слова: імпульсна дія, стійкість, функція Ляпунова.

Досліджуватимемо питання стійкості тривіального розв'язку системи звичайних диференціальних рівнянь з імпульсною дією у фіксовані моменти часу

$$\begin{aligned} \frac{dx}{dt} &= f(t, x), \quad t \neq t_i, \\ \Delta x|_{t=t_i} &\equiv x(t_i + 0) - x(t_i) = I_i(x), \end{aligned} \quad (1)$$

де $t \geq t_0$, $x = (x_1, x_2, \dots, x_n) \in R^n$, $f = (f_1, f_2, \dots, f_n) \in R^n$, $I_i \in R^n$, $i = 1, 2, \dots$.

Функція $f(t, x)$ вважається заданою в області

$$Z = \{t \geq t_0, x \in \bar{J}_h\}, \quad (2)$$

де $\bar{J}_h = \{x \in R^n, \|x\| \leq h, h > 0\}$ і $f(t, 0) = 0$, $t \geq t_0$, функції $I_i(x)$ визначені і неперервні в кулі \bar{J}_h , $I_i(0) = 0$, $i = 1, 2, \dots$. Відносно послідовності моментів часу $\{t_i\}$ припускаємо, що $t_i > t_{i-1}$, $i = 1, 2, \dots$, і $t_i \rightarrow \infty$ при $i \rightarrow \infty$.

Введемо до розгляду функцію $i(t)$, $t \geq t_0$, яка означає кількість імпульсних збурень на проміжку $[t_0, t]$, тобто $i(t) = i$, якщо $t_i < t \leq t_{i+1}$.

Тоді функція $\frac{i(t)}{t - t_0}$ означатиме відносну частоту імпульсних збурень;

припустимо, що існує скінченна границя

$$\lim_{t \rightarrow \infty} \frac{i(t)}{t - t_0} = p > 0. \quad (3)$$

Функція Ляпунова, про яку йтиметься далі, вважається скалярною і неперервно диференційовною по всіх своїх аргументах; функції $\varphi(s)$ і $\psi(s)$ вважаються неперервними, причому $\varphi(0) = \psi(0) = 0$,

$\varphi(s) > 0$, $\psi(s) > 0$ при $s > 0$, функція $\rho(t)$ – заданою і неперервною при $t \geq t_0$.

Справедливі такі твердження.

Теорема 1. Нехай для системи (1) існує додатно визначена функція Ляпунова $V(t, x)$, функції $\varphi(s)$, $\psi(s)$ і $\rho(t) \leq 0$ такі, що повсюдно в області (2) виконані нерівності

$$\frac{\partial V}{\partial t} + \langle \text{grad } V, f \rangle \leq \rho(t)\varphi(V), \quad (4)$$

$$V(t_i, x + I_i(x)) \leq \psi(V(t_i, x)), \quad i = 1, 2, \dots, \quad (5)$$

а також можна вказати константу ρ_0 таку, що при $t > t_0$

$$\frac{1}{t - t_0} \int_{t_0}^t \rho(\tau) d\tau \leq -\rho_0. \quad (6)$$

Тоді, якщо за деякого $a_0 > 0$ для всіх $a \in (0, a_0]$ виконана нерівність

$$\int_a^{\psi(a)} \frac{ds}{\varphi(s)} \leq \frac{\rho_0}{p} - \gamma, \quad \gamma > 0, \quad (7)$$

то тривіальний розв'язок системи (1) асимптотично стійкий за Ляпуновим.

Доведення. Нехай $0 < \varepsilon < h$ і $l = \inf_{t \geq t_0, \|x\| \geq \varepsilon} V(t, x) \leq a_0$. Виберемо $\delta > 0$ так, щоб виконувалась нерівність $m = \sup_{\|x\| < \delta} V(t_0, x) < l$, і нехай

$x(t)$, $x(t_0) = x_0 \in J_\delta$ – довільний розв'язок системи (1). Зауважимо, оскільки (3) існує таке $T_0 > t_0$, що для всіх $t > T_0$ виконується нерівність

$\left| \frac{i(t)}{t - t_0} - p \right| < \frac{\gamma_1 p^2}{\rho_0 + \gamma p}$, де $0 < \gamma_1 < \gamma$. Для таких t маємо

$$\left| \frac{i(t)}{(t - t_0)p} - 1 \right| < \frac{\gamma_1 p}{\rho_0 + \gamma p}, \quad (8)$$

а також

$$p \left(1 - \frac{\gamma_1 p}{\rho_0 + \gamma p} \right) < \frac{i(t)}{t - t_0} < p \left(1 + \frac{\gamma_1 p}{\rho_0 + \gamma p} \right). \quad (9)$$

Враховуючи неперервну залежність розв'язків системи (1) від початкових даних, можна вважати, що x_0 вибрано таким, що $x(t) \in J_\varepsilon$ для $t \in [t_0, T_0]$. Покажемо, що $x(t) \in J_\varepsilon$ і при $t > T_0$. Припустимо протилежне: $x(t)$ з часом покине кулю J_ε . Розглянемо функцію $v(t) = V(t, x(t))$. Оскільки в нерівності (4) $v'(t)$ недодатна на проміжках $(t_{i-1}, t_i]$, отже $v(t)$ – незростаюча на цих проміжках, а тому вийти за межі кулі J_ε (для цього повинна здійснитись нерівність $v(t) \geq l$) розв'язок може тільки за

рахунок імпульсу, тобто в один з моментів часу t_i . Нехай t_k – перший момент часу, коли $x(t)$ покине кулю J_ε , тобто $v(t) < l$, $t \in [t_0, t_k]$ і $v(t_k + 0) \geq l$ ($t_k > T_0$). Із нерівності (4) випливає, що $v'(t) \leq \rho(t)\varphi(v(t))$, $t \neq t_i$, звідки одержуємо

$$\int_{t_{i-1}}^{t_i} \frac{v'(\tau) d\tau}{\varphi(v(\tau))} \leq \int_{t_{i-1}}^{t_i} \rho(\tau) d\tau$$

або після заміни $v(\tau) = s$ для $i = 1, 2, \dots, k$ будемо мати:

$$\int_{v(t_{i-1}+0)}^{v(t_i)} \frac{ds}{\varphi(s)} \leq \int_{t_{i-1}}^{t_i} \rho(\tau) d\tau. \quad (10)$$

Враховуючи, що оскільки (5) $v(t_i + 0) \leq \psi(v(t_i))$, із нерівності (7) для $i = 1, 2, \dots, k$ отримуємо

$$\int_{v(t_i)}^{v(t_i+0)} \frac{ds}{\varphi(s)} \leq \frac{\rho_0}{p} - \gamma. \quad (11)$$

Шляхом почленного додавання нерівностей (10) і (11) одержуємо

$$\int_{v(t_0)}^{v(t_k+0)} \frac{ds}{\varphi(s)} \leq k \left(\frac{\rho_0}{p} - \gamma \right) + \int_{t_0}^{t_k} \rho(\tau) d\tau$$

або

$$\frac{1}{t_k - t_0} \int_{v(t_0)}^{v(t_k+0)} \frac{ds}{\varphi(s)} \leq \frac{i(t_k + 0)}{t_k - t_0} \left(\frac{\rho_0}{p} - \gamma \right) + \frac{1}{t_k - t_0} \int_{t_0}^{t_k} \rho(\tau) d\tau, \quad (12)$$

що з урахуванням (6), (8) і (9) дає підстави записати

$$\begin{aligned} \frac{1}{t_k - t_0} \int_{v(t_0)}^{v(t_k+0)} \frac{ds}{\varphi(s)} &\leq \frac{i(t_k + 0)}{t_k - t_0} \left(\frac{\rho_0}{p} - \gamma \right) - \rho_0 = \rho_0 \left(\frac{i(t_k + 0)}{(t_k - t_0)p} - 1 \right) - \gamma \frac{i(t_k + 0)}{t_k - t_0} < \\ &< \rho_0 \frac{\gamma_1 p}{\rho_0 + \gamma p} - \gamma p \left(1 - \frac{\gamma_1 p}{\rho_0 + \gamma p} \right) = p(\gamma_1 - \gamma) \end{aligned}$$

або

$$\frac{1}{t_k - t_0} \int_{v(t_0)}^{v(t_k+0)} \frac{ds}{\varphi(s)} < -p(\gamma - \gamma_1) < 0. \quad (13)$$

Звідси $v(t_k + 0) < v(t_0) \leq m < l$, що суперечить зробленому припущенню. Залишилось довести, що $\lim_{t \rightarrow \infty} v(t) = 0$. Але, оскільки $v(t)$ спадає на кожному з проміжків $(t_{i-1}, t_i]$, досить показати, що $v(t_i + 0) \rightarrow 0$ при $i \rightarrow \infty$. Для цього нерівність (13) запишемо у виді $\int_{v(t_i+0)}^{v(t_0)} \frac{ds}{\varphi(s)} > p(\gamma - \gamma_1)(t_i - t_0)$. Тоді $\lim_{i \rightarrow \infty} \int_{v(t_i+0)}^{v(t_0)} \frac{ds}{\varphi(s)} = \infty$, що можливо тільки за умови, що $v(t_i + 0) \rightarrow 0$ при $i \rightarrow \infty$. Теорему доведено.

Зауважимо, що якщо замість умови (3) вимагати виконання нерівності $\frac{i(t)}{t-t_0} \leq p$ при $t > t_0$, а в нерівності (7) покласти $\gamma = 0$, то легко довести, що розв'язок $x \equiv 0$ системи (1) буде стійким за Ляпуновим. Аналогічно доводиться теорема 2.

Теорема 2. Нехай для системи (1) існує додатно визначена функція Ляпунова $V(t, x)$, функції $\varphi(s)$, $\psi(s)$ і $\rho(t) \geq 0$ такі, що повсюдно в області (2) виконані нерівності (4) і (5), а також можна вказати константу ρ_0 таку, що при $t > t_0$

$$\frac{1}{t-t_0} \int_{t_0}^t \rho(\tau) d\tau \leq \rho_0. \quad (14)$$

Тоді, якщо за деякого $a_0 > 0$ для всіх $a \in (0, a_0]$ виконана нерівність

$$\int_{\psi(a)}^a \frac{ds}{\varphi(s)} \geq \frac{\rho_0}{p} + \gamma, \quad \gamma > 0, \quad (15)$$

то тривіальний розв'язок системи (1) асимптотично стійкий.

Знову ж таки, якщо замість умови (3) вимагати виконання нерівності $\frac{i(t)}{t-t_0} \geq p > 0$ за всіх досить великих t , а в нерівності (15) покласти $\gamma = 0$, то можна гарантувати стійкість тривіального розв'язку системи (1).

Переходимо до теорем про нестійкість. Функція Ляпунова $V(t, x)$, яка фігурує в цих теоремах, володіє такими властивостями:

а) область додатності $V(t, x)$ $D = \{(t, x) \in Z, V(t, x) > 0\}$ при всякому $t \geq t_0$ має непорожній відкритий переріз гіперплощиною $t = const$, який дотикається до початку координат;

б) в області D $V(t, x)$ обмежена; позначимо $a_0 = \sup_{(t, x) \in D} V(t, x)$.

Теорема 3. Нехай для системи (1) існує функція Ляпунова $V(t, x)$, яка володіє властивостями а) і б), функції $\varphi(s)$, $\psi(s)$ і $\rho(t) \leq 0$ такі, що в області D виконані нерівності

$$\frac{\partial V}{\partial t} + \langle grad V, f \rangle \geq \rho(t) \varphi(V), \quad (16)$$

$$V(t_i, x + I_i(x)) \geq \psi(V(t_i, x)), \quad i = 1, 2, \dots, \quad (17)$$

а також можна вказати константу ρ_0 таку, що при $t > t_0$

$$\frac{1}{t-t_0} \int_{t_0}^t \rho(\tau) d\tau \geq -\rho_0. \quad (18)$$

Тоді, якщо при деякому $\gamma > 0$ для всіх $a \in (0, a_0]$ виконана нерівність

$$\int_a^{\psi(a)} \frac{ds}{\varphi(s)} \geq \frac{\rho_0}{p} + \gamma, \quad (19)$$

то тривіальний розв'язок системи (1) нестійкий.

Доведення. Нехай $\delta > 0$ як завгодно мале. За умовою знайдеться $x_0 \in J_\delta$ таке, що $V(t_0, x_0) > 0$. Покажемо, що розв'язок $x(t)$, $x(t_0) = x_0$, з часом вийде за межі кулі J_h . Припустимо протилежне: $x(t) \in J_h$, $t \geq t_0$. Тоді $(t, x(t)) \in D$. Справді, нехай $v(t) = V(t, x(t))$ і $t^* \in (t_i, t_{i+1}]$ – момент часу, коли вперше виконається рівність $v(t) = 0$. Оскільки (16) $v'(t) \geq \rho(t)\varphi(v(t))$, $t \neq t_i$, тоді

$$\int_{t_i}^{t^*} \frac{v'(\tau)d\tau}{\varphi(v(\tau))} \geq \int_{t_i}^{t^*} \rho(\tau)d\tau.$$

Звідси після заміни $s = v(\tau)$ і з урахуванням (18) випливає

$$\int_{v(t^*)}^{v(t_i+0)} \frac{ds}{\varphi(s)} \leq \rho_0(t^* - t_i),$$

що неможливо, бо $v(t^*) = 0$, а оскільки (19) невластний інтеграл $\int_0^{v(t_i+0)} \frac{ds}{\varphi(s)}$ розбіжний. Отже $(t, x(t)) \in D$, що означає що $v(t)$ – обмежена

функція. Діючи таким же чином як і при доведенні теореми 1, легко отримати нерівність (для всякого $t > t_0$)

$$\frac{1}{t-t_0} \int_{v(t_0)}^{v(t)} \frac{ds}{\varphi(s)} \geq \frac{i(t)}{t-t_0} \left(\frac{\rho_0}{p} + \gamma \right) + \frac{1}{t-t_0} \int_{t_0}^t \rho(\tau)d\tau.$$

Оскільки ми можемо вважати, що для всіх досить великих t виконані нерівності (7) і (8), то з останньої нерівності одержуємо

$$\int_{v(t_0)}^{v(t)} \frac{ds}{\varphi(s)} > p(\gamma - \gamma_1)(t - t_0), \quad 0 < \gamma_1 < \gamma,$$

що суперечить обмеженості функції $v(t)$ при $t \rightarrow \infty$. Теорему доведено.

Аналогічно може бути доведена така теорема.

Теорема 4. Нехай для системи (1) існує функція Ляпунова $V(t, x)$, наділена властивостями а) і б), функції $\varphi(s)$, $\psi(s)$ і $\rho(t) \geq 0$ такі, що в області D виконані нерівності (16) і (17), а також можна вказати константу ρ_0 таку, що при $t > t_0$

$$\frac{1}{t-t_0} \int_{t_0}^t \rho(\tau)d\tau \geq \rho_0. \quad (20)$$

Тоді, якщо при деякому $\gamma > 0$ для всіх $a \in (0, a_0]$

$$\int_{\psi(a)}^a \frac{ds}{\varphi(s)} \leq \frac{\rho_0}{p} - \gamma, \quad (21)$$

то розв'язок $x \equiv 0$ системи (1) нестійкий.

Зауважимо, що твердження теорем про нестійкість залишаться в силі, якщо під p розуміти константу, таку що для всіх досить великих t виконана нерівність $\frac{i(t)}{t-t_0} \geq p$ (в теоремі 3), або нерівність $\frac{i(t)}{t-t_0} \leq p$ (в теоремі 4).

Література

1. Демидович Б.П. Лекции по математической теории устойчивости / Б.П. Демидович. – М.: Наука, 1967. – 472 с.
2. Самойленко А.М. Об устойчивости решений систем с импульсным воздействием / А.М. Самойленко, Н.А. Перестюк // Дифференциальные уравнения. – 1981. – Т. 17, № 11. – С. 1995-2001.
3. Гургула С.І. Про стійкість розв'язків імпульсних систем / С.І. Гургула, М.О. Перестюк // Вісник Київського університету. Математика і механіка. – 1981. – Вип.23. – С. 33-40.
4. Гургула С.І. Про стійкість в системах диференціальних рівнянь з імпульсною дією / С.І. Гургула, Р.І. Собкович // Наукові вісті Інституту менеджменту та економіки «Галицька академія». – 2007. – № 2(12). – С. 29-33.
5. Гургула С.І. Про другий метод Ляпунова в системах з імпульсною дією / С.І. Гургула, І.Й. Перкатюк // Прикарпатський вісник НТШ. Число. – 2008. – №1(1). – С. 9-15.

*Стаття поступила в редакційну колегію 09.07.2009 р.
Рекомендовано до друку академіком НАН України,
професором Перестюком М.О.*

ABOUT STABILITY IN THE SYSTEMS WITH IMPULSES

S. I. Gurgula¹, R. I. Sobkovych²

¹*Ivano-Frankiv'sk National Technical University of Oil and Gas;
76019, Ivano-Frankiv'sk, Carpats'ka street, 15;
ph. +380 (3422) 4-21-23; e-mail: math@nung.edu.ua*

²*PreCarpathian National University by Vasil Stefanic;
76000, Ivano-Frankiv'sk, Shevchenko street, 57;
ph. (3422) 59-60-16; e-mail: algeo@pu.if.ua*

With the help of Liapunov's secondary method were issued criteries of stability, asymptotic stability and non-stability of simple solution of the elementary system of differential equations with impulsive action in the fixed moments of time.

Key words: *impulsive action, stability, function of Liapunov.*